

20M系列快速使用指南



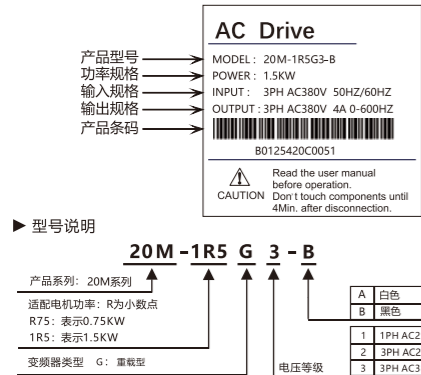
1. 基本信息

此文档将指导客户完成基本的安装、接线和功能调试。如需获得使用说明书，请与本产品经销商联系。产品出厂前均经过严格检测和包装，如发现变频器损坏、型号不对、缺少附加配件等异常情况，请通知本产品经销商或本公司相关人员。

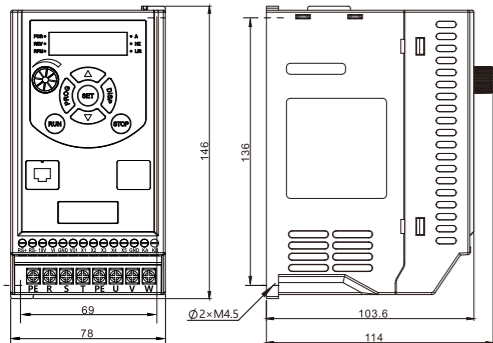
危险

- 在安装或操作 20M 系列变频器之前，请先阅读并理解本手册。请专业人员安装、调试、检修、保养变频器。
- 实施配线前，务必切断电源。
 - 切断交流电源后，变频器内部仍然可能残留电能，在接触变频器电子器件前，至少要等待4分钟，否则有触电的危险。
 - 送电中绝不可插拔变频器上的任何连接器，以避免变频器损坏并造成人员伤亡。
 - 变频器接地端请务必正确接地。
 - 主回路端子配线必须正确，R、S、T为电源输入端子，绝对不可与U、V、W混用，否则，送电时会造成变频器的损坏。
 - 若不按照说明操作，则可能会造成严重的人员伤亡。

2. 变频器铭牌说明



3. 变频器外观及安装尺寸



产品型号	功率段 (KW)	输出电流 (A)	外形尺寸			安装尺寸		
			H	W	D	H1	W1	D
20M-R40G1	0.4	2.3	146	78	114	136	69	M4.5
20M-R75G1	0.75	4						
20M-1R5G1	1.5	7						
20M-2R2G1	2.2	9						
20M-R75G3	0.75	2.1	146	78	114	136	69	M4.5
20M-1R5G3	1.5	3.8						
20M-2R2G3	2.2	5.1						
20M-003G3	3	7						

4. 变频器接线端子说明

※ 主端子接线说明



端子标记	端子功能
R、S、T	380V电源输入端；220V电源输入接R、T端
U、V、W	变频器输出端连接至电动机
PE	接地端子

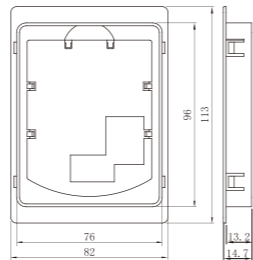
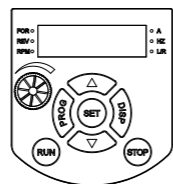
※ 控制端子接线说明



端子名	说明	规格
X1-X5	数字量输入端子	1.逻辑: >DC19V 逻辑0; 即该端子功能无效 <DC14V 逻辑1; 即该端子使能开启 2.输入电压: 0~30V 3.输入阻抗: 3.6kΩ
RS+, RS-	RS485通讯	最大波特率115200bit/s
KA-KB	继电器输出	1.阻性负载: 250VAC 3A/30VDC 3A 2.感性负载: 250VAC 0.2A/24VDC 0.1A (cosΦ=0.4) 3.KA与KB常开组
+10V	10V电源	最大负载10mA
VI	模拟量输入端子	标配:VI为电压输入(0~10V) 电压输入: 输入阻抗大约 10kΩ
V01	模拟量输出端子	1. 0~10V 电压输出 2. 电压输出: 负载阻抗大于500Ω
GND	信号地	2个信号地内部连通

5. 操作与显示

5.1 操作面板与外引键盘卡托尺寸



5.2 操作面板

按键	名称	功能
RUN	启动/运行键	通过在面板按键直接启动变频器
STOP	停止/复位键	用于停止变频器或在故障时复位变频器
DISP	移位键	用于在主界面循环显示数据或在修改参数时，选择参数的修改位
△或▽	递增/递减键	数据或功能码的递增或递减
PROG	菜单键	用于菜单进入或退出
SET	确认键	逐级进入菜单界面、参数调试时设定参数确认
调速	编码器	用于调节变频器速度快慢(P00.03=10)

6. 参数设置及故障代码处理

6.1 参数恢复出厂设置

- 1.设置参数 P08.30=2;
- 2.变频器断电(数码需无显示)并重新通电;
- 3.再次上电显示E.98, 按STOP键完成参数初始化;



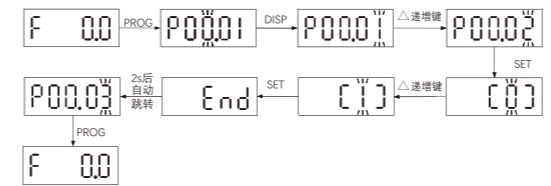
6.2 操作面板启停控制

- 1.操作面板上的“RUN”键启动变频器，同时FOR或REV指示灯亮起;
- 2.通过电位器(P00.03=10)或者递增和递减键(P00.03=0)进行速度调节;
- 3.按操作面板上的“STOP”键停止变频器。

6.3 数字量输入端子启停控制

变频器上电后，修改参数P00.02=1或3，命令来源由外部端子或通讯给定。

操作如下：



参数修改之后，短接数字量输入端子X1和GND启动变频器。反之断开则停止变频器；

6.4 故障代码及处理

警告	故障	故障名称	处理对策
-	E.01	输出短路	检查电机接线、检查电机线及电机绝缘情况
A.02	E.02	加速过电流	1.增大加速时间 2.手动提升转矩 3.排除外围故障 4.进行电机参数自学习 5.选择转速追踪启动或等电机停止后再启动 6.取消突加负载 7.选用功率等级更大的变频器
A.03	E.03	减速过电流	1.排除外围故障 2.进行电机参数自学习 3.增大减速时间 4.取消突加负载
A.04	E.04	恒速过电流	1.排除外围故障 2.进行电机参数自学习 3.取消突加负载 4.选用功率等级更大的变频器
A.05	E.05	加速过电压	1.检查电源，将电压调至正常范围 2.适当增大加速时间 3.取消突加负载 4.进行电机参数辨识或选用更大的变频器
A.06	E.06	减速过电压	1.将电压调至正常范围 2.取消此外动力 3.增大减速时间 4.自由停车
A.07	E.07	恒速过电压	1.将电压调至正常范围 2.取消突加负载 3.进行电机参数辨识或选用更大的变频器
A.09	E.09	欠压	确保电网电压正常
A.10	E.10	变频器过载	1.选择更大功率产品 2.按电机铭牌正确设置
A.11	E.11	电机过载	1.选择更大功率产品 2.按电机铭牌正确设置
A.12	E.12	输入缺相	检查输入电源线的连接
-	E.13	电机缺相	1.检查电机接线 2.检查电机
A.14	E.14	IGBT温度过高	1.清理风道 2.更换风扇
-	E.16	内部报警	返厂检修
-	E.19	电机参数自学习失败	正确设置电机铭牌参数
-	E.23	接地报警	1.电机对地短路 2.更换电机线或电机
A.24	E.24	扭矩极限	正确设置电机参数或调整P09.04、P09.05参数
A.25	E.25	电流极限	正确设置电机参数或调整P09.00参数
A.27	E.27	外部报警	正确设置端子参数
A.31	E.31	反馈报警	检查反馈线或反馈源
A.45	E.45	电机过载	1.选择更大功率产品 2.按电机铭牌正确设置
A.46	E.46	高压报警	检查水压或压力表
A.47	E.47	低压报警	检查是否漏水漏气
-	E.48	累计工作时间到达故障	使用参数初始化功能清除记录信息
-	E.49	参数拷贝错误	检查软件版本或键盘拷贝操作错误
-	E.88	控制板与驱动板通讯异常	返厂检修
-	E.89	按钮禁用	按实际情况正确设置P10.01/P10.02/P10.04参数
-	E.91	参数错误	未按规定正确设置参数
-	E.92	参数超限	未按规定正确设置参数
A.95	E.95	电源报警	检查电网电压
A.96	E.96	断线报警	检查端子模拟量接线或信号是否正常
A.97	E.97	通讯控制字超时	1.检查上位机程序 2.检查通讯连接线 3.正确设置通讯参数 4.使用屏蔽线
-	E.98	参数恢复出厂值	按“STOP”复位即可
-	E.99	开启制动电阻制动	按实际情况正确设置“P09.20”

以上操作未解决报警请寻找技术支持

7.基本功能参数简表

P00组-P11组 功能参数

P00组 基本功能参数	P01组 电机参数	P02组 控制方式	P03组 输入端子	P04组 输出端子	P05组 PID参数	P06组 多段指令	P07组 通讯参数	P08组 辅助参数	P09组 故障与保护参数	P10组 故障记录	P11组 数据监控
<p>P00.01 控制模式</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: V/F控制 *1: 失量控制 <p>P00.02 命令来源选择</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 操作面板命令通道 1: 端子命令通道 2: 通讯命令通道 <p>P00.03 主频率源 X 选择</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 数字设定 2: VI 4: UP/DOWN 6: 多段速指令 8: PID 9: 通讯给定 *10: 键盘电位器 <p>P00.04 辅助频率源 Y 选择</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 数字设定 2: VI 4: UP/DOWN 6: 多段速指令 8: PID 9: 通讯给定 10: 键盘电位器 <p>P00.05 辅助频率源 Y 范围选择</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 相对最大频率 1: 相对主频率源 X <p>P00.06 辅助频率源 Y 范围</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-200% *100 <p>P00.07 辅助频率源 Y 偏置频率</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-P0.10 *0 <p>P00.08 频率源运算选择</p> <p>十位: 频率源主辅运算关系</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 主+辅 1: 主+辅 2: 二者最大值 3: 二者最小值 <p>个位: 频率源选择</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 主频率源 X 1: 主辅运算结果 (关系由十位确定) 2: 主频率源 X与辅助频率源 Y切换 3: 主频率源 X与主辅运算结果切换 4: 辅助频率源 Y与主辅运算结果切换 <p>P00.09 预置参数值</p> <ul style="list-style-type: none"> -100%~100% *0 <p>P00.10 最大频率</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-655.35Hz *50 <p>P00.12 上限频率</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-P00.10 *50 <p>P00.14 下限频率</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-P00.10 *0 <p>P00.15 低于下限频率运行模式</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 下限频率运行 1: 停机 2: 调速运行 <p>P00.16 运行方向选择</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 默认方向 1: 默认方向相反 <p>P00.17 反向运行禁止</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 无效 *1: 有效 <p>P00.20 时间精度</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 1s *1: 0.1s 2: 0.01s <p>P00.22 加速时间1</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-65535s *10 <p>P00.23 减速时间1</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-65535s *10 <p>P00.40 UP/DOWN 掉电记忆选择</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 不记忆 1: 记忆 <p>P00.41 UP/DOWN 停机记忆选择</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 不记忆 1: 记忆 	<p>P01.09 定子漏电压</p> <p>取决于电机数据</p> <p>P01.10 电机主电压</p> <p>取决于电机数据</p> <p>P01.11 0轴电感</p> <p>取决于电机数据</p> <p>P01.12 Q轴电感</p> <p>取决于电机数据</p> <p>P01.13 电机级数</p> <ul style="list-style-type: none"> 2-100 *4 <p>P01.14 反电势</p> <ul style="list-style-type: none"> 5-9000 *取决于电机数据 <p>P01.20 系统惯量</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-65.535 *取决于电机数据 <p>P01.37 电机参数自学习</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 无效 1: 全参数自学习 2: 定子电阻自学习 	<p>P02.02 同步电机低速滤波时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0.01-20s *0.8 <p>P02.43 同步电机高速滤波时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0.01-20s *0.8 <p>P02.44 同步电机电流滤波时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0.001-1s *0.5 <p>P02.45 同步电机高速补偿</p> <ul style="list-style-type: none"> -400~400% *10 	<p>P03.00 DI 滤波时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 2-16ms *4 <p>P03.01 DI 逻辑</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-65535 *0 <p>P03.04 DI (X1) 输入</p> <ul style="list-style-type: none"> *1: 正转运行 2: 反转运行 3: 反转切换 4: 点动正转 5: 点动反转 6: 端子UP 7: 端子DOWN <p>P03.05 DI 2输入 *2</p> <p>P03.06 DI 3输入 *14</p> <p>P03.07 DI 4输入 *15</p> <p>P03.08 DI 5输入 *16</p> <p>同上</p> <p>P03.20 信号中断检测时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 1-99s *10 <p>P03.21 信号中断动作</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 无效 2: 停止 3: 点动运行 4: 最大频率运行 5: 停止并报警 <p>P03.30 VI模式</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 电压 *1: 开启 <p>P03.31 VI电压最小值</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-199% *100 <p>P03.32 VI电压最大值</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-199% *100 <p>P03.32 转差补偿</p> <ul style="list-style-type: none"> -400~399% *80 <p>P03.33 转差补偿时间常数</p> <ul style="list-style-type: none"> -400~399% *0.1 <p>P03.34 振荡抑制</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-3000% *50 <p>P03.35 振荡抑制时间常数</p> <ul style="list-style-type: none"> 0.001-0.05s *0.005 <p>P03.36 启动励磁</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-300% *100 <p>P03.37 正常励磁切换点</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-10 *1 <p>P03.38 启动转矩补偿</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-25% *0 <p>P02.40 同步电机低速补偿</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-120% *80 <p>P02.41 同步电机负载补偿</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-500% *120 	<p>P04.00 继电器1功能</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 无效 1: 运行 *2: 故障 3: 频率水平检测FDT1输出 4: 频率到达 5: 0速运行 6: 电机过数保护 7: 变频器过数保护 12: 累计运行时间到达 15: 变频器故障 17: 上限频率到达 18: 下限频率到达 19: 欠压状态输出 20: 通讯设定 23: 0速运行2 24: 累计上电时间到达 25: 频率水平检测FDT2输出 26: 频率1到达 27: 频率2到达 28: 电流1到达 29: 电流2到达 33: 反转运行 34: 0电流 35: 模块温度到达 36: 输出电流超限 37: 下限频率到达停机也输出 38: 故障或报警 39: 过温度报警 40: 运行时间到达 41: 故障无欠压 <p>P04.09 DO逻辑</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-255 <p>P04.10 继电器1开启延时</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-600s *0 <p>P04.20 VO1输出类型</p> <ul style="list-style-type: none"> 3: 0-10V <p>P04.21 VO1输出功能选择</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 无功能 *10: 输出频率 11: 参考值 12: 反馈值 13: 电机电流 16: 输出功率 20: 脉冲启动 21: 脉冲反转 24: 频率源切换 34: 外部故障 <p>P04.22 VO1最小输出比例</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-200% *0 <p>P04.23 VO1最大输出比例</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-200% *100 <p>P04.24 VO1最小输出</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-10 <p>P04.25 VO1最大输出</p> <ul style="list-style-type: none"> 0.01-10 	<p>P05.11 PID给定变化时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-650s *0 <p>P05.12 PID反馈滤波时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-60s *0 <p>P05.13 PID输出滤波时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-60s *0 <p>P05.15 过程PI比例增益</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-10s <p>P05.16 过程PI积分时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0.1-655.35 <p>P05.17 过程PI微积分时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-10 <p>P05.18 PID参数切换条件</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 不切换 1: 通过DI切换 2: 偏差切换 3: 频率切换 <p>P05.19 PID参数切换偏差1</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% <p>P05.20 PID参数切换偏差2</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% <p>P05.21 PID初值</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-10.00 *0 <p>P05.22 PID积分保持时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-650.00s *0 <p>P05.23 输出正向偏差最大值</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% *1 <p>P05.24 输出反向偏差最大值</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% *1 <p>P05.25 PID积分限值</p> <ul style="list-style-type: none"> 00-11 *0 <p>P05.26 PID反馈丢失检测值</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% *0 <p>P05.27 PID反馈丢失检测时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% *0 <p>P05.28 PID停机运算</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 停机不运算 1: 停机运算 <p>P05.29 唤醒压力</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500 *2 <p>P05.30 唤醒延迟时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500s *0 <p>P05.31 休眠压力</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500 *4 <p>P05.32 休眠延迟时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500s *60 <p>P05.33 休眠模式设定</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 禁止休眠 *1: 压力到达 2: 频率到达 3: 压力和频率同时到达 <p>P05.34 休眠频率</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-655.35Hz *30 <p>P05.35 压力比例联动</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 使能 *1: 禁止 <p>P05.36 唤醒压力联动设定值</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500 *1 <p>P05.37 休眠压力联动设定值</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500 *1 <p>P05.38 高压报警差值设定</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500 *0 <p>P05.39 高压报警延时时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500s *0 <p>P05.40 低压报警差值设定</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500 *0 <p>P05.41 低压报警延时时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500s *0 	<p>P06.00 多段速指令0</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.01 多段速指令1</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.02 多段速指令2</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.03 多段速指令3</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.04 多段速指令4</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.05 多段速指令5</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.06 多段速指令6</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.07 多段速指令7</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.08 多段速指令8</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.09 多段速指令9</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.10 多段速指令10</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.11 多段速指令11</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.12 多段速指令12</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.13 多段速指令13</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.14 多段速指令14</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.15 多段速指令15</p> <ul style="list-style-type: none"> -100~100% *0 <p>P06.15 多段速0给定方式</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: P06.00给定 1: 模拟量AI1 5: 预设置 	<p>P08.01 过调功功能</p> <ul style="list-style-type: none"> 90-105.5% *100 <p>P08.02 死区补偿</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-200 *100 <p>P08.07 最大死区补偿频率</p> <ul style="list-style-type: none"> 20-1000Hz *500 <p>P08.10 直流回路电压补偿</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 无效 1: 补偿1 2: 补偿2 <p>P08.20 开关频率</p> <ul style="list-style-type: none"> 2-16kHz *5 <p>P08.30 操作模式</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 不切换 2: 恢复出厂值 <p>P08.40 频率检测值1</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-655.35Hz *50 <p>P08.41 频率检测值1滞环</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% *5 <p>P08.43 频率检测值2</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-655.35Hz *50 <p>P08.44 频率检测值2滞环</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% *5 <p>P08.45 任意到达频率检测值1</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-655.35Hz *50 <p>P08.46 任意到达频率检测宽度1</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% *0 <p>P08.47 任意到达频率检测值2</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-655.35Hz *50 <p>P08.48 任意到达频率检测宽度2</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-100% *0 <p>P08.49 0电流检测水平</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-300% *5 <p>P08.50 0电流检测延时时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-600s *0.1 <p>P08.51 输出电流超限值</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-300% *200 <p>P08.52 输出电流超限检测延时</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-600s *0 <p>P08.53 任意到达电流1</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-300% *100 <p>P08.54 任意到达电流1宽度</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-300% *0 <p>P08.55 任意到达电流2</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-300% *100 <p>P08.56 任意到达电流2宽度</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-300% *0 <p>P08.57 模块温度到达</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-200°C *75 <p>P08.58 本次运行时间到达</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-65000min *0 <p>P08.59 累计上电时间到达</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-6500h *0 	<p>P09.21 电阻制动门限</p> <p>取决于电压规格</p> <p>P09.24 过压失速防止门限</p> <p>取决于电压规格</p> <p>P09.25 过压控制</p> <ul style="list-style-type: none"> *2: 模式1 3: 模式2 <p>P09.26 过压控制积分系数</p> <ul style="list-style-type: none"> 0.01-0.1s *0.05 <p>P09.27 过压控制比例系数</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-200% *100 <p>P09.28 交流制动比例系数</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-150% *100 <p>P09.29 交流制动最大电流</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-150% *100 <p>P09.40 电机缺相检测</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 关闭 *1: 打开 <p>P09.46 电压故障后变频器动作</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 故障锁定 1: 飞车启动 <p>P09.50 电机过数保护选择</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 禁止 *1: 马达过数后警告 *2: 马达过数后报警 <p>P09.51 电机过数保护因数</p> <ul style="list-style-type: none"> 0.2-60 *1 <p>P09.52 电机热保护预警系数</p> <ul style="list-style-type: none"> 50-100% *80 <p>P09.58 同步电机失速保护</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 关闭 1: 开启 <p>P09.59 同步电机失速保护时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0.05-1s *0.1 <p>P09.60 故障警告显示</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 不显示 *1: 正常显示 *2: 上电故障清除 <p>P09.61 故障锁定</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 不锁定 1: 锁定 <p>P09.62 变频器故障时动作</p> <ul style="list-style-type: none"> 0: 显示故障并停机 *1: 先显示警告再停机 <p>P09.70 自动复位次数</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 手动复位 1: 自动复位1次 12: 自动复位20次 13: 无限次自动复位 <p>*P09.71 自动复位时间</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-600s *10 	<p>P10.10 功率计数</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-65535kwh <p>P10.13 上电次数</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-65535 <p>P10.14 过热次数</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-65535 <p>P10.15 过压次数</p> <ul style="list-style-type: none"> 0-65535 <p>P10.16 复位功率计数</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 不复位 1: 复位 <p>P10.17 复位运行小时</p> <ul style="list-style-type: none"> *0: 不复位 1: 复位 <p>P10.20 第一次故障类型</p> <p>参照故障表</p> <p>P10.21 第二次故障类型</p> <p>参照故障表</p> <p>P10.22 第三次故障类型</p> <p>参照故障表</p> <p>P10.30 第一次故障时频率</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.31 第一次故障时电流</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.32 第一次故障时电压</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.33 第一次故障时DI</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.34 第一次故障时DO</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.35 第一次故障时上电时间</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.36 第一次故障时运行时间</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.40 第二次故障时频率</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.41 第二次故障时电流</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.42 第二次故障时电压</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.43 第二次故障时DI</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.44 第二次故障时DO</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.45 第二次故障时上电时间</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.46 第二次故障时运行时间</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.50 第三次故障时频率</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.51 第三次故障时电流</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.52 第三次故障时电压</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.53 第三次故障时DI</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.54 第三次故障时DO</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.55 第三次故障时上电时间</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.56 第三次故障时运行时间</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.70 软件版本</p> <ul style="list-style-type: none"> --- <p>P10.71 主板软件版本</p> <ul style="list-style-type: none"> --- 	<p>P11.00 输出频率</p> <ul style="list-style-type: none"> P11.01 设定值 P11.02 直流电压 P11.03 电机电压 P11.04 电机电流 P11.05 输出功率 P11.06 输出转矩 P11.07 DI输入状态 P11.08 DO输出状态 P11.10 AI输入值 P11.11 DI输入值3 P11.12 计数器A P11.13 计数器B P11.14 电机转速 P11.15 PID参考值 P11.16 反馈值 P11.17 PLC阶段 P11.19 反馈速度 (Hz) P11.20 剩余运行时间 P11.25 当前上电时间 P11.26 累计上电时间 P11.27 当前运行时间 P11.29 通讯设定值 P11.31 主频率X显示 P11.32 主频率Y显示 P11.35 变频器温度 <p>注意： 以上标记 * "为默认参数值 P10、P11参数组以变频器实际显示为准。</p>	